

# rechnung\_umkehrintegrator

## Student Group

First Name	Surname	Matrikel Nr.

## Table of Contents

$U_A = f(U_E)$	mit III.	
$\frac{d}{dt} U_A = f(U_E)$		
$U_A = \frac{1}{A} \int U_D dt + U_C$	mit II. und I.	$U_D = \frac{1}{A} \frac{d}{dt} U_A \xrightarrow{\int} U_D = \frac{1}{A} U_A$
$\frac{d}{dt} U_A = \frac{1}{A} \frac{d}{dt} U_A$		
$U_A = 0 \quad - \frac{1}{C} \int U_C dt$	mit V.	$U_C = \frac{1}{C} \int U_C dt + Q_0(t_0)$
$\frac{d}{dt} U_A = \frac{1}{C} \frac{d}{dt} U_C$		
$U_A = -\frac{1}{C} \int I_C dt + Q_0(t_0)$	mit IV.	$I_C = I_R$
$\frac{d}{dt} U_A = -\frac{1}{C} \int I_C dt + Q_0(t_0)$		
$U_A = \frac{1}{C} \int I_C dt + Q_0(t_0)$	Ausklammern	
$\frac{d}{dt} U_A = \frac{1}{C} \int I_C dt + Q_0(t_0)$		
$U_A = -\frac{1}{C} \int I_C dt - \frac{Q_0(t_0)}{C}$	Integrationskonstante betrachten	$\frac{Q_0(t_0)}{C} = U_C(t_0) = -U_{A0}$
$\frac{d}{dt} U_A = -\frac{1}{C} \int I_C dt - \frac{Q_0(t_0)}{C}$		
$U_A = -\frac{1}{C} \int I_C dt + U_{A0}$	mit VI. und II.	$I_R = U_R = U_E$
$\frac{d}{dt} U_A = -\frac{1}{C} \int I_C dt + U_{A0}$		
$U_A = -\frac{1}{C} \int U_E dt + U_{A0}$	Konstante vorziehen	
$\frac{d}{dt} U_A = -\frac{1}{C} \int U_E dt + U_{A0}$		
$U_A = -\frac{1}{R \cdot C} \int U_E dt + U_{A0}$	Zeitkonstante $\tau = R \cdot C$ einfügen	
$\frac{d}{dt} U_A = -\frac{1}{\tau} \int U_E dt + U_{A0}$		
$U_A = -\frac{1}{\tau} \int U_E dt + U_{A0}$		
$\frac{d}{dt} U_A = -\frac{1}{\tau} \int U_E dt + U_{A0}$		

From: <https://wiki.mexle.org/> - MEXLE Wiki

Permanent link: [https://wiki.mexle.org/elektronische\\_schaltungstechnik/rechnung\\_umkehrintegrator](https://wiki.mexle.org/elektronische_schaltungstechnik/rechnung_umkehrintegrator)

Last update: 2021/06/24 13:59

