

2 Dioden und Transistoren

Student Group

First Name	Surname	Matrikel Nr.

Table of Contents

- 2. Dioden und Transistoren** 3
 - Einführendes Beispiel 3
 - Ziele für den Bipolartransistor 3
 - Ziele für den Feldeffekt-Transistor 4
 - 2.6 Funktionsprinzip eines (Bipolar-)Transistors** 4
 - Schaltzeichen 5
 - Korrekte Verschaltung der Transistoren 6
 - Transistor im Bändermodell 6
 - Kenngröße, Kennlinien, Kennfelder 10
 - Merke: Bipolartransistoren 11
 - 2.7 Funktionsprinzip eines Feldeffekt-Transistors** 12
 - Metall-Oxid-Halbleiter Feldeffekt-Transistor (MOSFET) 13
 - Ausgangskennlinienfeld des MOSFET 14
 - Varianten von MOSFETs 14
 - Merke: MOSFETs 16
 - Auslegung von Halbleiter-Elementen 16
 - Merke: Maximale Ausgangswerte eines Halbleiterelements 17
 - 2.8 Anwendungen für Bipolartransistoren** 17
 - Darlington-Transistor 17
 - Innenleben eines Operationsverstärkers 18
 - 2.9 Anwendungen für Feldeffekttransistoren** 18
 - NOT Gatter 18
 - Verpolschutz 18
 - Pegelwandler 18
 - Spannungsverdoppler/-invertierer 19
 - Spannungsinvertierer im Mikrocontroller 19
 - Step-Down-Converter 19
 - Vierquadrantensteller 20
 - Rückkoppelschaltungen mit Transistoren 20

- Weiterführendes** 21
 - realer Aufbau von (Bipolar)Transistoren 21
 - Weitere MOSFET Anwendungen 21
 - Andere Arten von elektronischen Schaltern 21
- Übungen** 22
 - Aufgabe 2.8.1: Strom-/Spannungs-/Leistungsbegrenzung 22
 - Aufgabe 2.10.1: Betafaktor eines BJT 23
 - Aufgabe 2.10.2: Spannungsberechnung 23
 - Aufgabe 2.10.3: Low Side Switch und High Side Switch 23
 - Aufgabe 2.10.4: Einfacher Temperaturdetektor 24
- Lernfragen** 24
 - zum Selbststudium 24
 - mit Antworten 25
- Bildreferenzen** 26

2. Dioden und Transistoren

Eine schöne Einführung ist im [KIT Brückenkurs - 1.5.3 Dioden und Transistoren \(*\)](#) zu finden. Aus dieser Einführung sind einige der folgenden Passagen, Videos und Bilder entnommen.

Eine weitere Einführung finden Sie unter [LEIFIphysik](#).

Einführendes Beispiel

Die Elektronik in PCs, Mobiltelefonen, elektrischen Zahnbürsten und wie allen anderen digitalen Begleitern basiert auf Transitorschaltungen (vgl. [im Herzen eines Computers](#)). In [Grundlagen der Digitaltechnik](#) wurde bereits erläutert, dass alle logischen Schaltungen über konjunktive und disjunktive Normalform auf NAND bzw. NOR Gatter zurückgeführt werden kann. Diese wiederum bestehen aus Transistoren. In der unten stehenden Simulation ist die Struktur eines NAND-Gatters in der aktuellen CMOS-Struktur dargestellt. CMOS deutet hierbei auf die Struktur der Schaltung und der Halbleiter Struktur hin: **Complementary metal-oxide-semiconductor** - eine gegensätzlich ergänzende Schaltung aus Halbleitern der Struktur Metall-Oxid-Halbleiter. Die komplementäre Struktur zeigt sich darin, dass

- vom digitalen Ausgang (\$OUT2\$) zur Masse zwei Transistoren einer Art in Reihe geschaltet sind und
- vom digitalen Ausgang (\$OUT2\$) zur 5V-Versorgung zwei Transistoren einer anderen Art parallel geschaltet sind.

Diese zwei unterschiedliche Arten von MOS-Transistoren und weitere verwendete Arten sollen in diesem Kapitel erklärt werden.

Ziele für den Bipolartransistor

Nach dieser Lektion sollten Sie:

1. wissen, welche Arten von Bipolartransistoren es gibt, wie deren Schichtstruktur und das Schaltsymbol aussieht.
2. wissen, wie die beiden Arten von Bipolartransistoren angesteuert werden.
3. wissen, welche die wichtigsten Kennfelder des Bipolartransistors sind und wie diese aussehen.

Ziele für den Feldeffekt-Transistor

Nach dieser Lektion sollten Sie:

1. wissen, welche Arten von MOSFETs es gibt, wie deren Schichtstruktur und das Schaltsymbol aussieht.
2. wissen, welche das Ausgangskennlinienfeld des MOSFETs aussieht.
3. wissen, was die Bodydiode ist und woher diese herrührt.
4. wissen, was bei der Auslegung eines Halbleiterelements im Ausgangskennlinienfeld zu beachten ist.

2.6 Funktionsprinzip eines (Bipolar-)Transistors

Aus der Diode bzw. dem PN-Übergang heraus lässt sich ein veränderbarer Widerstand entwickeln. Bei diesem gesteuerten Übergangswiderstand ("transfer resistor" oder besser Transistor) kann durch eine Strom der Widerstand verändert und so der durchgelassene Strom eingestellt werden.

[Video-Transkript \(Alternativ zur Erklärung im Video\)](#)

Ein Transistor besteht dabei aus zwei gegeneinander geschalteten Dioden, die eine gemeinsame n- bzw. p-Schicht besitzen, z.B. wird zwischen zwei n-dotierte Schichten eine dünne p-dotierte Schicht gebracht. Dies ist ein npn-Transistor, die häufigere Bauform. Für spezielle Anwendungen werden aber auch pnp-Transistoren eingesetzt. Alle drei Schichten werden elektrisch kontaktiert, der Transistor hat also drei Anschlüsse. Den Kontakt an die mittlere Schicht nennt man Basis (B), die Kontakte zu den beiden äußeren Schichten Kollektor (C) und Emitter (E). Das Schaltzeichen eines Transistors ist in [figure 2](#) dargestellt.

Ein Transistor wird meist als Schalter oder als Stromverstärker betrieben. Um die Funktionsweise zu erläutern, wird in der unten stehenden Abbildung eine typische Transistorschaltung gezeigt. Der Stromkreis, der den Verbraucher, hier die Glühlampe, enthält, nennt man den Arbeitskreis. Hier muss die Spannungsquelle so geschaltet sein, dass die technische Stromrichtung durch den Transistor vom Kollektor zum Emitter verläuft, also in Richtung der am Emitter angezeigten Pfeilrichtung.

Der zweite Kreis, in dem eine positive Steuerspannung an der Basis anliegt, ist der Steuerkreis. Von der p-dotierten Basis werden durch die positive Steuerspannung Löcher in den n-leitenden Emitter gepumpt, da an diesem eine negative Spannung anliegt. Die Basis-Emitter-Diode wird also in Durchlassrichtung betrieben. Am Kollektor hingegen liegt eine positive Spannung an, sodass diese Diode eigentlich sperrt.

Überschreitet die Spannung U_{BE} im Steuerkreis eine gewisse Schwelle, kann im Arbeitskreis nun ein Strom I_C fließen. In dieser Hinsicht wirkt der Transistor als Schalter. Mit dem kleinen Strom I_B im Steuerkreis kann daher der große Strom I_C im Arbeitskreis gesteuert werden.

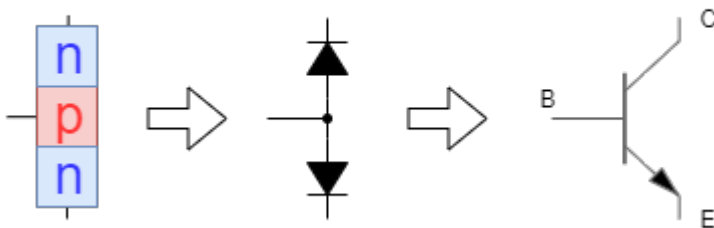
In einem bestimmten Bereich ist der Strom I_B im Arbeitskreis proportional zum Strom I_C im Steuerkreis. Dieses Verhältnis wird als Stromverstärkung $\beta = \frac{I_C}{I_B}$ des Transistors

bezeichnet. Verstehen kann man dieses Verhalten, wenn man sich vor Augen führt, dass die p-leitende Basisschicht sehr dünn ist im Vergleich zu den n-leitenden Schichten. Die Elektronen, die über den Steuerkreis zugeführt werden, diffundieren schnell durch sie hindurch und gelangen zu I_C in den mit dem Pluspol verbundenen Kollektor und werden durch den Arbeitskreis in den Emitter zurück gepumpt. Nur wenige gelangen durch den Emitter direkt wieder in den Steuerkreis. Daher ist der Strom im Steuerkreis sehr viel geringer als der Strom im Arbeitskreis.

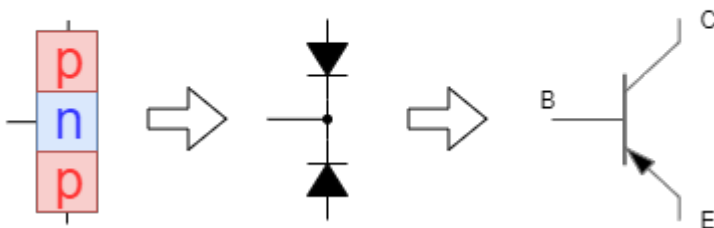
Schaltzeichen

Fig. 1: Schaltzeichen und vereinfachter Aufbau von npn- und pnp-Bipolartransistors

npn-Transistor



pnp-Transistor



Wie gerade beschrieben, ist der Bipolartransistor durch eine dreilagige, abwechselnd dotierte Schichtstruktur aufgebaut, welche zwei entgegengesetzten und hintereinander geschalteten Dioden entspricht. Abhängig von der Schichtfolge (bzw. "Richtung der Dioden") ergeben sich pnp- bzw. npn-Transistoren, die durch unterschiedliche Schaltzeichen mit drei Anschlüssen dargestellt werden (siehe [figure 1](#)). Bei beiden Transistorvarianten werden vom Emitteranschluss (E) Ladungsträger Richtung Kollektoranschluss (C) ausgesandt, falls durch den Basisanschluss (B) ein geeigneter Strom fließt. Vereinfacht gesehen, könnten die negativen Ladungsträger der n-dotierten Seiten einen Strom durch eine NPN-Struktur darstellen, wenn auch in der p-dotierten Schicht negativen Ladungsträger vorhanden wären. Der damit fließende Strom I_C in der technischen Stromrichtung wird im Schaltzeichen über die Pfeilrichtung am Emitter verbildlicht. Beim NPN-Transistor fließt also der Strom I_C vom Kollektor zum Emitter. Da beim PNP-Transistor positive Ladungsträger die Leitfähigkeit ermöglichen, zeigt hier die technische Stromrichtung vom Emitter zum Kollektor und der Pfeil am Emitter zum Kollektor hin. Die Pfeilrichtung gleicht der Richtung der Diode bzw. des PN-Übergangs. Weitere Eselsbrücken zur Pfeilrichtung sind:

- „Tut der Pfeil der Basis weh, handelt's sich um **pnp**“
- „Will der Pfeil sich von der Basis trenn', handelt sich's um **nnp**“

Korrekte Verschaltung der Transistoren

In der Simulation rechts ist die korrekte Verschaltung der Transistoren zu sehen. Allgemein muss bei der korrekten Verschaltung der Pfeil des Symbols der technischen Stromrichtung zeigen. Der Basisstrom I_C wird in den Schaltungen fast immer durch eine Spannungsquelle zwischen Basis und Emitter mit einer Spannung U_{BE} erzeugt. Dabei wird beim NPN-Transistor eine positive Spannung gegenüber des Emitters benötigt und beim PNP-Transistor eine negative Spannung gegenüber des Emitters. In der praktischen Anwendung überwiegen die NPN-Transistoren, unter anderem da die dort genutzten negativen Ladungsträger eine höhere Leitfähigkeit erzeugen. Für die folgenden Erklärungen werden nur NPN-Transistoren betrachtet.

Eine zentrale Frage die sich bei einem näheren Blick auf die Simulation rechts ergibt, ist: Warum muss beim NPN-Transistor ein technischer Strom in die Basis fließen, also positive Ladungsträger in die P-Schicht, zugeführt werden? Wäre es nicht einleuchtender, wenn die nicht vorhandenen und zum Transport benötigten negativen Ladungsträger zugeführt werden müssten?

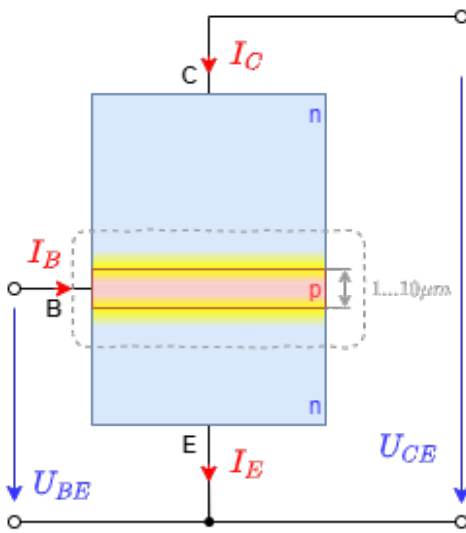
Transistor im Bändermodell

Fig. 2: Transistor im Bändermodell

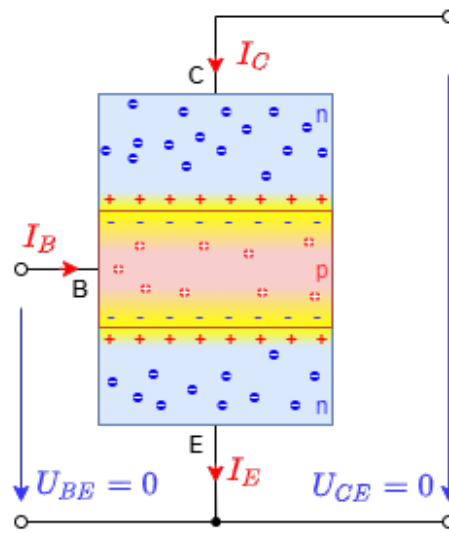


Um das zu verstehen, werden die Erkenntnisse des PN-Übergangs benötigt. Im Bild [figure 2](#) ist der Aufbau des NPN-Transistors im Bändermodell zu sehen. Im n-dotierten Kollektor und Emitter sind die frei beweglichen negativen Ladungsträger (blau) und ortsfesten positiven Ladungsträger (rot) eingezeichnet, in der Basis entsprechend die frei beweglichen positiven Ladungsträger (rot) und ortsfesten negativen Ladungsträger (blau). Beide PN-Übergänge haben eine Sperrschicht ausgebildet. Am Transistor liegt eine positive Spannung U_{CE} an, welche in der dargestellten Situation keinen Stromfluss erzeugen kann. Durch die positive Spannung U_{CE} und dem fehlenden Potential an der Basis sinkt die Spannung U_{BE} , was zu einer Verkleinerung der Sperrschicht führt. Im Gegensatz dazu erhöht sich die Spannung $U_{CB} = U_{CE} - U_{BE}$. Damit wird die Sperrschicht zwischen Basis und Kollektor größer. Bei Variation der äußeren Spannung U_{CE} wird immer mindestens ein PN-Übergang vorhanden sein, der in Sperrrichtung verschaltet ist, das heißt der Transistor sperrt.

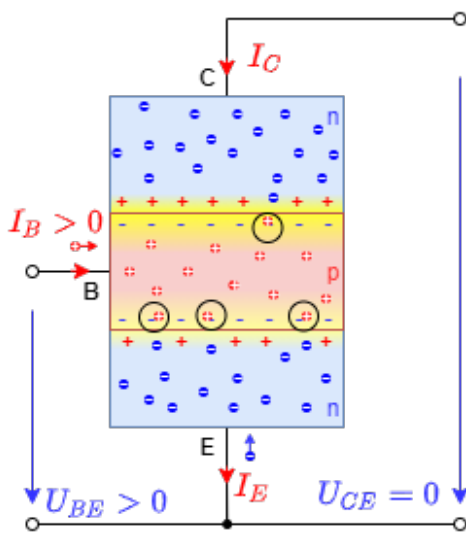
Fig. 3: Funktion des npn-Bipolartransistors



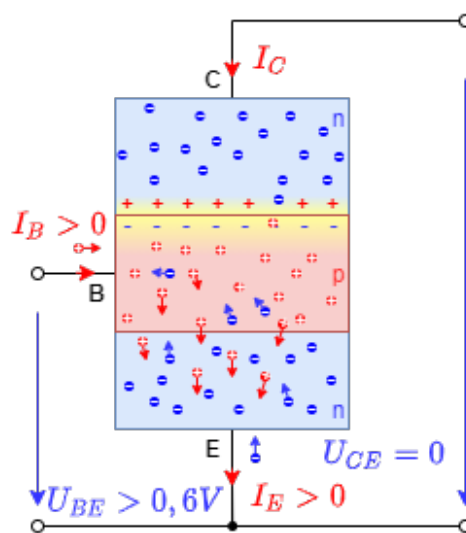
1.



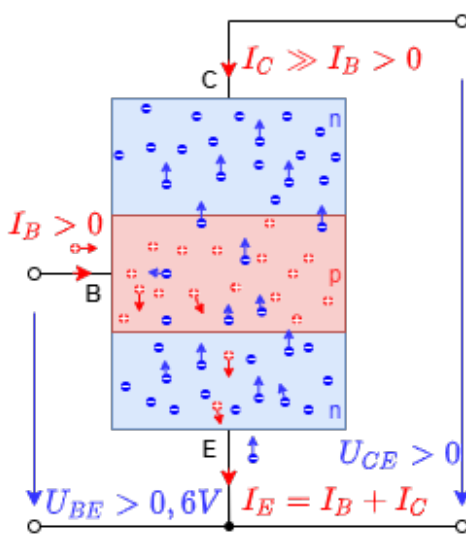
2.



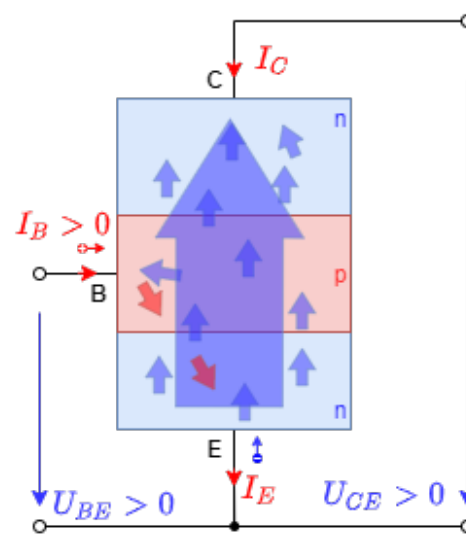
3.



4.



5.



6.

Um die Sperrschicht zwischen Kollektor und Basis aufzuheben, muss diese in Durchlassrichtung verschaltet werden. Bis zum Durchschalten des Transistors sind dies mehrere Schritte, die im Folgenden über [figure 3](#) beschrieben werden:

1. Bild: Die Physik dazu spielt sich in der schmalen p-Schicht ab. Die folgenden Bilder beziehen sich auf den markierten Ausschnitt.
2. Bild - Situation $U_{CE}=0V, U_{BE}=0V$: In diesem Bild ist der unbestromte Transistor dargestellt. Darin sind die freien Ladungsträger (Elektronen in blau, Löcher in rot) und die Sperrschichten zwischen Basis und Emitter, sowie Basis und Kollektor in gelb. Nur der Sperrschicht sind die ortsfesten Ladungsträger mit deren Vorzeichen skizziert. Wie im Bändermodell dargestellt sind die ortsfesten Ladungsträger überall in beiden dotierten Bereichen vorhanden.
3. Bild - Situation $U_{CE}=0V, 0V < U_{BE} < 0,6V$: Zunächst soll eine kleine, positive Spannung U_{BE} betrachtet werden. Dies stellt mit dem Strom I_B Löcher in der Basis bereit. Dadurch wird der PN-Übergang zwischen Basis und Emitter in Durchlassrichtung betrieben. Im Bild ist mit schwarzen Kreisen angedeutet, dass die injizierten Löcher einige ortsfeste negative Ladungsträger in beiden Sperrschichten kompensiert. Durch den Emitter fließen auch Elektronen in den n-Bereich nach, welche dort die Sperrschicht auf der anderen Seite abschwächen.
4. Bild - Situation $U_{CE}=0V, U_{BE} > 0,6V$: Wird die Durchlassspannung des PN-Übergang zwischen Basis und Emitter überschritten, so heben die injizierten Löcher und Elektronen die untere Sperrschicht auf. In der Simulation unten ist zu sehen, dass die Verschaltung des Transistors in der Art ist, dass in der (physikalisch nicht ganz korrekten) Diodenschaltung die Diode zwischen Basis und Emitter leitend wird.
5. Bild - Situation $U_{CE} > 0V, U_{BE} > 0,6V$: Mit dieser Spannung an der Basis soll nun der Arbeitskreis, also am Ausgang eine Spannung $U_{BE} > 0$ anliegen. Im realen System ist die Basis im Vergleich zur mittleren freien Weglänge der Elektronen ("Weg bis zur Rekombination mit einem Loch") sehr klein. Damit ändert sich die Situation am oberen PN-Übergang. In einer klassischen Diode sind im p-dotierten Bereich keine Elektronen vorhanden. Die aber hier vorhandenen Elektronen können die Basis durchschreiten und in der oberen Sperrschicht die ortsfesten positiven Ladungsträger kompensieren. Die in die Basis injizierten Löcher wiederum kompensieren die ortsfesten negativen Ladungsträger. Damit wird auch diese Sperrschicht abgebaut. Dies ist möglich solange genügend Löcher in die Basis eingebracht werden.
6. Bild - Situation $U_{CE} > 0V, U_{BE} > 0,6V$: Beim NPN-Bipolartransistor tragen also sowohl Löcher (zum Aufheben der Sperrschichten), als auch Elektronen (als "Hauptverantwortliche" für den Ladungstransport, die sog. Majoritätsträgerladungen) zur Leitfähigkeit bei. Daher rührt der Name Bipolartransistor.

Die Simulation rechts zeigt das vereinfachte Modell der entgegengesetzten Dioden. Der notwendige Eingangsstrom I_C und die dazu entsprechende Eingangsspannung U_{BE} gleicht den Verhältnissen der Diode zwischen Basis und Emitter. In [figure 4](#) ist das Funktionsprinzip dargestellt. Der Strom I_B über die Diode zwischen Basis und Emitter regelt den Strom I_C im Arbeitskreis. Diese Regelung geschieht über den veränderlichen Widerstand R_{CE} .

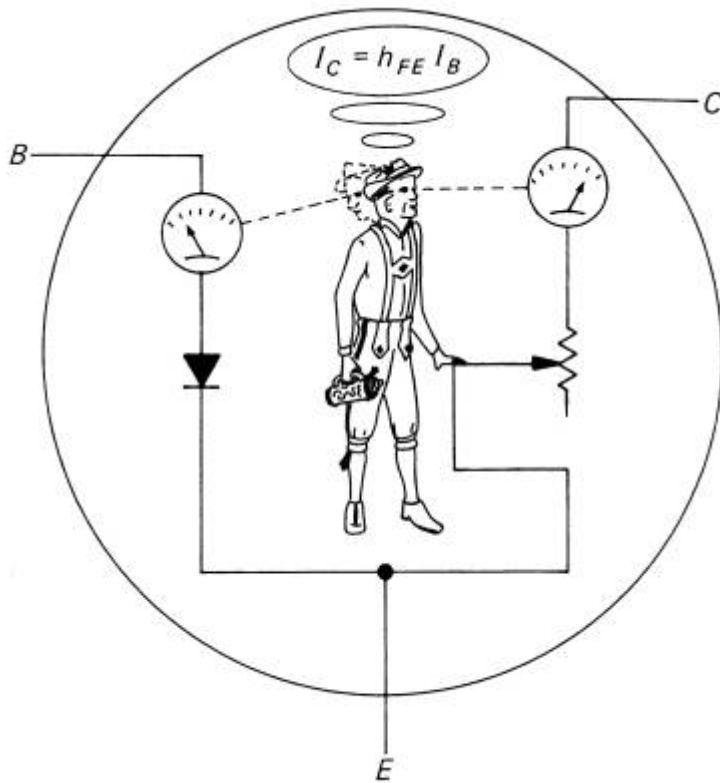


Fig. 4: Funktion des npn-

Bipolartransistors

KenngroÙe, Kennlinien, Kennfelder

Im vorherigen Kapitel [1 Grundlagen zu Verstärkern](#) wurde bereits schon auf KenngroÙe einer Blackbox eingegangen, dort speziell für einen Verstärker. Die Methodik kann hier auch angewandt werden. Im Video oben wurde bereits schon die erste KenngroÙe beschrieben: Die **Stromverstärkung** $\beta = \frac{d I_C}{d I_B}$, bzw. in Form einer Grafik, die **Stromsteuerkennlinie** $I_C(I_B)$.¹⁾

Eine weitere Kennlinie ist das **Eingangskennlinienfeld** $U_{BE}(I_B)$ bzw. als differentielle KenngroÙe (=Steigung in der Kennlinie) der **differentielle Eingangswiderstand** $r_{BE} = \frac{d U_{BE}}{d I_B}$. Wie bereits beschrieben, gleicht der Aufbau zwischen Basis und Emitter einer Diode. Das Eingangskennlinienfeld gleicht dementsprechend dem einer Diode. Da der Stromfluss I_B sehr klein ist (wenige Mikroampere oder kleiner), ist der Eingangswiderstand r_{BE} groß.

Die folgende Simulation zeigt die Stromsteuerkennlinie $I_C(I_B)$ und Eingangskennlinie(nfeld) $U_{BE}(I_B)$ durch Variation von U_{BE} (bzw. I_B).

Für die Beschreibung des Transistors ist das **Ausgangskennlinienfeld** $U_{CE}(I_C)$ und der darin als Steigung vorhandene **differentielle Kollektor-Emitter-Widerstand** $r_{CE} = \frac{d U_{CE}}{d I_C}$ besonders wichtig. Dieses ist in der folgenden Simulation für unterschiedliche Eingangsspannungen U_{BE} (und damit unterschiedlichen Steuerströmen I_B) zu sehen. Das Ausgangskennlinienfeld lässt sich in verschiedene Bereiche unterteilen:

1. **Sperrbereich:** bei geringen Eingangsspannungen $U_{BE} < 600\text{mV}$ wird die Sperrschicht nicht abgebaut. Entsprechend wird der gesamte Transistor nicht leitend. Im Ausgangskennlinienfeld ist dies dadurch zu sehen, dass bei positiver Ausgangsspannung U_{CE} der Ausgangsstrom

I_C sehr klein wird. In diesem Fall entspricht der Transistor auf der Ausgangsseite einem hochohmigen Widerstand, bzw. einem offenen Schalter.

2. **Verstärkungsbereich** (oder aktiver Bereich): bei größeren Eingangsspannungen $U_{BE} > 600\text{mV}$ wird die Sperrschicht abgebaut. Im Verstärkungsbereich verhält sich die Ausgangskennlinie wie eine Gerade. Der Ausgangsstrom I_C ist damit nur noch abhängig von I_B , so wie dies über die Stromverstärkung $\beta = I_C / I_B$ definiert ist.
3. **Sättigungsbereich**: Der Sättigungsbereich ist bei größeren Eingangsspannungen $U_{BE} > 600\text{mV}$ und nur geringer Ausgangsspannung U_{CE} zu finden. Bei konstanter Eingangsspannung U_{BE} verhält sich die Ausgangsspannung zum Ausgangsstrom wie ein hoher, nicht-linearer Widerstand. In diesem Fall entspricht der Transistor auf der Ausgangsseite einem niederohmigen Widerstand, bzw. einem leitenden Schalter.

Im Datenblatt ist gelegentlich eine andere Nomenklatur zu finden, die sich aus der sogenannten **H-Charakteristik der Vierpoltheorie**²⁾ ergibt:

- Stromverstärkung $h_{fe} = \beta(I_C, U_{CE}) = \frac{I_C}{I_B}$
- Eingangswiderstand $h_{ie} = r_{BE}(I_C, U_{CE}) = \frac{U_{BE}}{I_B}$
- Ausgangswiderstand $h_{oe} = r_{CE}(I_B, U_{BE}) = \frac{U_{CE}}{I_C}$

Der Bipolartransistor wird dort genutzt, wo eine geringe Schwellspannung oder ein Stromverstärker benötigt wird. Dies ist beispielsweise bei verschiedenen Verstärkerschaltungen vorteilhaft. Auch in einigen einfachen Netzteilen sind Bipolartransistoren zu finden. Die häufigste Bipolartransistorschaltung ist die sogenannte Kollektorschaltung. Diese ist dadurch gekennzeichnet, dass am Kollektor eine konstante Spannung - die Versorgungsspannung - anliegt. Mehrere Kollektorschaltungen können durch eine gemeinsamen Spannungsversorgung betrieben werden. Damit liegt an allen Kollektoranschlüssen die gleiche Spannung an. Aufgrund der breiten Verwendung der Bipolartransistoren hatten, wird auch heute noch die gemeinsame Spannungsversorgung von elektronischen Schaltungen V_{CC} genannt, wobei CC für **Common Collector** steht. Dies ist häufig selbst dann noch zu sehen, wenn keine Bipolartransistoren mehr verwendet werden.

Ein großer Nachteil des Bipolartransistors ist, dass für das Schalten ein Steuerstrom benötigt wird. Besonders in digitalen Schaltungen, aber auch in der Leistungselektronik, ergibt sich dadurch eine nicht zu vernachlässigende Eingangsleistung $P = U_{BE} \cdot I_B$. Diese führt zu Verlusten und Abwärme, die bei der Leistungsversorgung und thermischen Auslegung berücksichtigt werden müssen. Aus diesem Grund werden in aktuellen Mikrocontrollern keine Bipolartransistoren mehr genutzt. In diesen Feldern wurde der Bipolartransistor durch den Feldeffekt-Transistor verdrängt.

Merke: Bipolartransistoren

Es gibt 2 verschiedene Arten von Bipolartransistoren. Diese unterscheiden sich in der Art der Schichtenaufbaus, bzw. der Majoritätsträgerladungen:

- **npn-Bipolartransistoren**: Die hauptsächliche Leitung geschieht über Elektronen. Diese können ohne Strom I_B über die Basis den p-dotierten Bereich nicht durchlaufen. Durch $I_B > 0$ werden Löcher in die Basis eingebracht, welche Sperrschichten abbauen.
- **pnp-Bipolartransistoren**: Die hauptsächliche Leitung geschieht über Löcher. Diese können ohne Strom I_B über die Basis den n-dotierten

Bereich nicht durchlaufen. Durch $I_B < 0$ werden Elektronen in die Basis eingebracht, welche Sperrschichten abbauen.

Beim Bipolartransistor sind beide Ladungsträgertypen am Transport beteiligt.

2.7 Funktionsprinzip eines Feldeffekt-Transistors

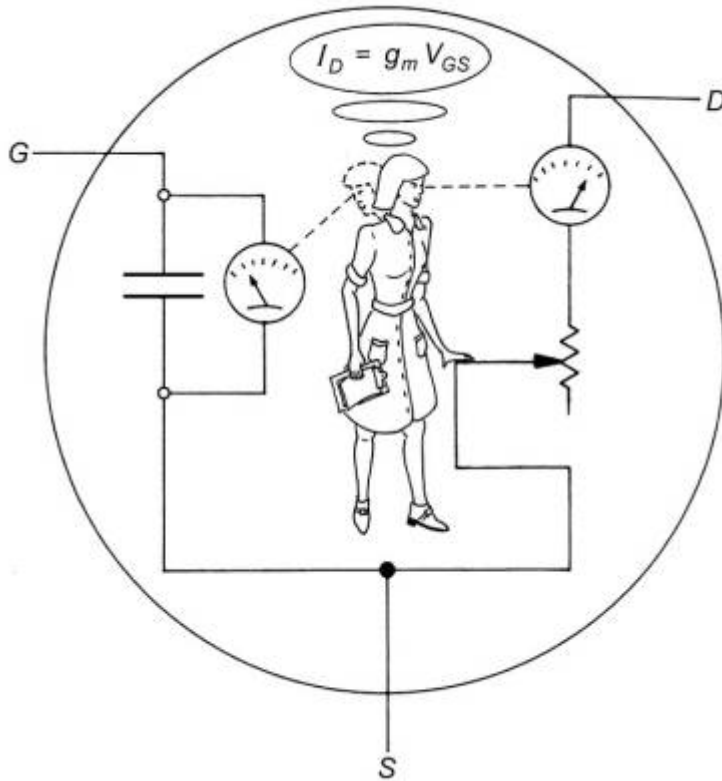


Fig. 5: Funktion des MOSFETs

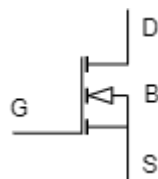


Fig. 6: FET Schaltsymbole

Auch ein Feldeffekt-Transistor (FET) besteht aus zwei gegeneinander geschalteten Dioden, die eine gemeinsame n- bzw. p-Schicht besitzen. Die Leitfähigkeit des Feldeffekt-Transistors wird jedoch nicht durch das Anlegen einer Steuerstroms, sondern allein durch eine Steuerspannung erzeugt. Auch beim Bipolartransistor wurde der Steuerstrom durch eine Steuerspannung generiert. Der Steuerstrom muss jedoch zum Ansteuern des Bipolartransistors dauerhaft fließen, da die über die Basis eingetragenen Ladungsträger intern rekombinieren.

In figure 6 ist ein spezieller Feldeffekt-Transistor gezeichnet, dem sogenannten "Metall-Oxid-Halbleiter Feldeffekt-Transistor". Dieser soll im Folgenden näher erklärt werden. Die figure 5 skizziert das Funktionsprinzip: Die Steuerspannung U_{GS} (im englischen V_{GS}) regelt im Arbeitskreis den Strom I_D . Dies geschieht durch den Widerstand zwischen R_{DS} .

Um die Transistortypen zu unterscheiden, und die dahinterliegende Physik zu betonen, sind die Anschlüsse beim Feldeffekt-Transistor anders bezeichnet:

- **(S) Source:** Anschluss, von dem die Ladungsträger aus den Transistor durchlaufen (entspricht etwa dem Emitter)
- **(G) Gate:** Anschluss, an dem mittels einer Spannung die Leitfähigkeit geändert werden kann (entspricht etwa der Basis, wobei dort Steuerströme eingespeist werden)
- **(D) Drain:** Anschluss, an dem die Ladungsträger ankommen und aus dem Transistor austreten (entspricht etwa dem Kollektor)

Daneben gibt es im Aufbau noch das **“Bulk” (B)**, was das Grundsubstrat des Transistors bezeichnet. Dies ist in der Regel nicht separat herausgeführt, sondern mit dem Sourceanschluss kurzgeschlossen. Bei einigen FETs ist das Bulk durch die mittlere Verbindung dargestellt.

In der Simulation rechts ist zu sehen, dass sich der Feldeffekt-Transistor so ähnlich wie ein Schalter verhält, welcher über eine Spannung gesteuert wird. Auf das Gate scheint kein Strom zu fließen, aber wenn sich die Spannung am Gate ändert, so ändert sich das Verhalten von “leitfähig” in “offen”.

Metall-Oxid-Halbleiter Feldeffekt-Transistor (MOSFET)

Fig. 7: MOSFET Schichtung 

Der Aufbau des Metall-Oxid-Halbleiter Feldeffekt-Transistors (englisch **Metal Oxide Semiconductor Field Effect Transistor: MOSFET**) ähnelt auf dem ersten Blick dem Bipolartransistor. In [figure 7](#) ist in den einzelnen Bildern (1)...(3) die Schichtung eines n-Kanal (englisch n-Channel) MOSFETs und in (4) nochmals das Schaltsymbol dargestellt. Im Gegensatz zum npn-Bipolartransistor ist hier aber mittlere p-dotierte Schicht (Bulk) nicht direkt an der Steuerelektrode angeschlossen. Vielmehr bildet die Metallschicht des Gates ([figure 7](#), Bild (5), grau), die Isolationschicht des Oxids (im Bild violett) und die leitfähige, p-dotierte Schicht des Bulks (im Bild rot) einen Kondensator. Dabei ist zu beachten, dass das Bulk auf dem Potential des Source-Anschlusses liegt (gestichelte Linie im Bild).

Ohne Spannungsdifferenz U_{GS} zwischen Gate und Source bildet sich an den p-n Übergängen eine (kleine) Sperrschicht aus. Wird die Spannungsdifferenz U_{GS} vergrößert, so wird der Kondensator zwischen Gate und Bulk aufgeladen. Damit reichern sich gegenüber der Gatelektrode Elektronen an ([figure 7](#), Bild (2), dunkelblauer “Keil”). Übersteigt die Spannungsdifferenz U_{GS} eine bestimmte Schwellspannung, so bilden die angereicherten Elektronen einen Kanal zwischen Source und Gate. Damit kann ein Strom $I_D \gg 0$ durch den MOSFET ([figure 7](#) Bild (3)) fließen.

Das Schaltsymbol ([figure 7](#), Bild (4)) lässt sich auch folgendermaßen beschreiben: Es bilden sich im ausgeschalteten Zustand jeweils Kondensatoren zwischen Gate und Source, zwischen Gate und Basis und zwischen Gate und Drain wegen der Oxidschicht (im Bild (1) violett) aus.³⁾ Um den MOSFET anzusteuern, muss die Spannung am Gate U_{GS} so geartet sein, dass sich ein PN-Übergang im Bulk bildet, angedeutet durch das weiß ausgefüllte Dreieck im Bild (4). Da die Spitze des Dreiecks (bzw. des damit skizzierten Diodensymbols) in Richtung des Gates zeigt, ist klar, dass es sich um einen n-Kanal MOSFET handelt.

In der Simulation rechts sind die gleichen Spannungsverhältnisse wie in [figure 7 \(1\)...\(3\)](#) dargestellt. Durch den Wechselschalter links ist es möglich die Spannung U_{DS} über den Transistor zu invertieren. Wird diese negativ, so stellt sich eine etwas andere Situation ein: Der MOSFET scheint leitfähig zu werden, unabhängig davon, welche Spannung U_{GS} annimmt. Dies ist darauf zurückzuführen, dass sich im Schichtenaufbau eine weitere Diode versteckt hat: zwischen Bulk (p) und Drain (n) hat sich eine Sperrschicht ausgebildet, welche bei $U_{DS} < 0$ und mit der Anbindung von Bulk und Source in Durchlassrichtung betrieben wird. Diese sogenannte Body-Diode ist in der Simulation bei (3b) explizit eingebaut.

Beim realen MOSFET als Bauteil begrenzt die Dicke des Kanals den Stromfluss. Um den maximalen Stromfluss zu erhöhen, wird der dargestellte Schichtaufbau mehrfach nebeneinandergelegt. Eine Variante davon ist der HEXFET (Markenname von IR), welche in [dieser Application Note](#) zu finden ist.

Ausgangskennlinienfeld des MOSFET

Auch beim MOSFET soll das **Ausgangskennlinienfeld** $U_{DS}(I_D)$ betrachtet werden. Auch dieses ähnelt dem Bipolartransistor, jedoch sind nun die verschiedenen Kennlinien durch unterschiedliche Steuerspannungen U_{GS} und nicht durch einen Steuerstrom einstellbar.

Leider unterscheidet sich die Benennung der verschiedenen Betriebsbereiche eines MOSFETs von denen des Bipolartransistors:

1. **Sperrbereich:** bei geringen Eingangsspannungen U_{GS} kann kein Kanal gebildet werden. Entsprechend wird der gesamte Transistor nicht leitend. Im Ausgangskennlinienfeld ist dies dadurch zu sehen, dass bei positiver Ausgangsspannung U_{DS} der Ausgangsstrom I_D sehr klein wird. In diesem Fall entspricht der Transistor auf der Ausgangsseite einem hochohmigen Widerstand, bzw. einem offenen Schalter.
2. **Sättigungsbereich:** bei größeren Eingangsspannungen $U_{GS} > U_{th}$ oberhalb eines Grenzwerts (engl. Threshold) wird ein leitfähiger Kanal gebildet. Im Sättigungsbereich verhält sich die Ausgangskennlinie wie eine Gerade. Der Ausgangsstrom I_D ist damit nur noch abhängig von U_{GS} .
3. **linearer Bereich** (aktiver Bereich) : Der lineare Bereich ist bei größeren Eingangsspannungen $U_{GS} > U_{th}$ und nur geringer Ausgangsspannung U_{DS} zu finden. Bei konstanter Eingangsspannung U_{GS} verhält sich die Ausgangsspannung zum Ausgangsstrom wie ein hoher, nicht-linearer Widerstand. In diesem Fall entspricht der Transistor auf der Ausgangsseite einem niederohmigen Widerstand, bzw. einem leitenden Schalter.

Zu beachten ist, dass der Sättigungsbereich bei MOSFET und Bipolartransistor unterschiedliche Arbeitsbereiche kennzeichnet.

Varianten von MOSFETs

In [figure 8](#) rechts sind sogenannte **n-Kanal und p-Kanal Verarmungstyp MOSFET** dargestellt. Die bisherig betrachteten MOSFETs waren im ausgeschalteten Zustand (also $U_{DS}=0$) nicht leitfähig. In manchen Anwendungen wäre es aber gut, wenn der MOSFET im ausgeschalteten Zustand einem leitfähigen Schalter gleicht. Mit Blick auf die Schichtstruktur ([figure 7](#), Bild (1)...(3)) ist dies über eine gezielte Umdotierung des Bereichs gegenüber des Gates möglich. Durch die Dotierung kann ein leitfähiger Kanal verstellt werden. Die Ladungsträger dieses Kanals können durch ein geeignetes Feld - und damit geeignete Gatespannung U_{GS} - verdrängt bzw. verarmt werden. Damit wird der MOSFET bei einer Gegenspannung U_{GS} nicht-leitend. Im Schaltsymbol ist der "Kurzschluss" zwischen Source und Drain auch bildlich eingezeichnet.

Merke: MOSFETs

Es gibt 4 verschiedene Arten von MOSFETs. Diese unterscheiden sich einerseits in der Art der Strom-bildenden Ladungsträger:

- **n-Kanal:** Die Strom-bildenden Ladungsträger sind Elektronen.
- **p-Kanal:** Die Strom-bildenden Ladungsträger sind Löcher.

Das zweite Unterscheidungsmerkmal ist die Leitfähigkeit im ausgeschalteten Zustand ($U_{GS}=0$):

- **Anreicherungstyp:** Bei einer Gatespannung von $U_{GS}=0$, ist kein leitfähiger Kanal vorhanden. Erst durch das Aufladen des Gate-Bulk-Kondensators wird der Kanal gebildet bzw. die Ladungsträger angereichert.
- **Verarmungstyp:** Bei einer Gatespannung von $U_{GS}=0$, ist ein leitfähiger Kanal vorhanden. Durch das Aufladen des Gate-Bulk-Kondensators wird der Kanal verkleinert bzw. die Ladungsträger verdrängt ("verarmt").

Beim Feldeffekttransistor werden durch das elektrische Feld des Gate-Bulk-Kondensators nur genau diejenigen Ladungsträger angereichert bzw. verarmt, welche zum Ladungstransport beitragen.

Fig. 9: Arbeitsbereich von Halbleiter-Elementen 

Auslegung von Halbleiter-Elementen

Bei allen Transistoren und Dioden sind für die Schaltungsauslegung verschiedene die Grenzwerte zu beachten. Diese können im Ausgangskennlinienfeld direkt eingetragen werden ([figure 9](#), oben). Durch die Erwärmung des Bauteils und der daraus steigenden Eigenleitung ergeben sich zwei Grenzwerte:

- Im leitenden Zustand bildet die Verlustleistung $P_{loss}=R(T)\cdot I^2$ einen direkten Bezug zum Strom durch das Halbleiterelement I_C, I_D, I_{D} (Bipolartransistor, MOSFET, Diode). Daraus ergibt sich Strom ein I_{max} , welcher nicht überschritten werden soll.
- Im Zustand, bei dem sowohl ein merklicher Strom als auch eine merkliche Spannung anliegt, ergibt sich eine maximal erlaubte Leistung $P_{tot}=const.=U\cdot I$. Dies ist in der Ausgangskennlinie eine Hyperbel. Überschreitet der Ausgangsstrom diese Hyperbel, so erwärmt

sich das Halbleiterelement so stark, dass durch die ansteigende Eigenleitung, die Leitfähigkeit absinkt, was wiederum zu einem steigenden Strom führt. Dieser Effekt führt zur thermischen Zerstörung der Komponente.

Daneben darf eine maximale Spannung U_{\max} nicht überschritten werden. Diese ist in meist auf die (interne) Durchschlagsfestigkeit des Bauteils zurückzuführen.

Diese Grenzen sind insbesondere dann wichtig, wenn z.B. ein MOSFET als Schalter genutzt werden soll (Beispiel: [figure 9](#), unten). In diesem Fall gibt es zwei Zustände:

- Schalter ist leitfähig: Es liegt eine eine geringe Spannung U_{DS} an, bei dem ein großer Strom $I_D < I_{\max}$ fließt.
- Schalter ist nicht leitfähig: Es liegt eine eine hohe Spannung $U_{DS} < U_{\max}$ an, bei dem kein Strom fließt.

Beim Umschalten von "leitfähig" nach "nicht leitfähig" kann dabei - selbst, wenn die einzelnen Strom- und Spannungsgrenzen berücksichtigt werden - der Schalter zerstört werden. In [figure 9](#) ist dieser Fall im unteren Diagramm zu sehen. Der Stromfluss I_D wird zunächst aufrecht erhalten (bzw. sind nur gering), obwohl Spannung U_{DS} ansteigt (blaue Linie). In diesem Fall kann es dazu kommen, dass P_{tot} überschritten wird und der MOSFET wegen thermischer Überlastung zerstört wird.

Um den Umschaltprozess (insbesondere bei Leistungs-MOSFETs, z.B. für Motortreiber) zu beschleunigen, erzeugen sogenannte **Treiberschaltungen** die Spannung U_{GS} . Mit diesen Treiberschaltungen kann die Steuerspannung sehr schnell bereit- und zurückgestellt werden. Dazu müssen für das Auf- und Entladen des Gatekondensator kurzfristig Ströme im Bereich von einigen Ampere bereitgestellt werden.

Merke: Maximale Ausgangswerte eines Halbleiterelements

Bei jedem Halbleiterelement sind am Ausgang drei Maximalwerte zu beachten:

- einer maximalen Spannungsgrenze U_{\max} ,
- einer maximalen Stromgrenze I_{\max} ,
- einer maximalen Leistungsgrenze $P_{\text{tot}} = U \cdot I$

2.8 Anwendungen für Bipolartransistoren

Darlington-Transistor

Die Darlington-Schaltung bzw. der Darlington-Transistor (als diskretes Element) ist ein einfacher Aufbau, welcher es ermöglicht mit erheblich geringerem Basisstrom I_B die Ausgangsspannung U_{BE} zu steuern. Rechts ist die Darlington-Schaltung im Vergleich zu einem einfachen Bipolartransistor zu sehen. Details sind in [Wikipedia unter Darlington-Schaltung](#) zu finden.

Innenleben eines Operationsverstärkers

Der Operationsverstärker als "fast idealer" Differenzspannungsverstärker stellt ab dem nächsten Kapitel eine zentrale Komponente der elektronischen Schaltungstechnik dar. Im Kapitel [Grundlagen zu Verstärkern - Rückkopplung](#) wurde bereits ein idealer Differenzspannungsverstärker genutzt. In der Simulation rechts ist der Kern des Differenzspannungsverstärker vereinfacht dargestellt. Dementsprechend ist auch keine Differenzspannung am Eingang zu sehen, sondern eine kleine sinusförmige Spannung. Diese liegt zunächst an der Basis des ersten Bipolartransistor, welche eine hochohmige Eingangsverstärkerstufe darstellt. Der dadurch geregelte Strom I_C führt wiederum auf eine Basis eines weiteren Bipolartransistors und danach auf die Ausgangsverstärkerstufe. In der Simulation erreicht dieser Aufbau eine Differenzverstärkung von etwa $A_D = 10^4$. In realen Differenzspannungsverstärker liegt dieser eher im Bereich $A_D \approx 10^3$. Details sind in [Wikipedia unter Operationsverstärker](#) zu finden.

2.9 Anwendungen für Feldeffekttransistoren

NOT Gatter

So gut wie alle Consumer-Elektronik Produkte sind im Kern aus Feldeffekttransistoren aufgebaut. In Detail wird dabei auf die [CMOS-Technologie](#) (CMOS: Complementary metal-oxide-semiconductor) zurückgegriffen. Dabei verhalten sich die MOSFETs auf der Seite zu Masse und die MOSFETs auf der Seite zur Spannungsversorgung gerade gegensätzlich, also komplementär. In der Simulation rechts ist das einfachste Gatter, das NOT-Gatter, dargestellt. Ein weiteres Gatter wurde einführend betrachtet.

Verpolschutz

Viele Chips (wie z.B. Microcontroller) können durch eine falsch gepolte Spannungsversorgung zerstört werden. Eine batteriebetriebene Elektronik sollte dafür eine aktive Schutzschaltung haben. Eine Diode ist bei der Spannungsversorgung nicht praktikabel (warum?). Stattdessen kann ein MOSFET genutzt werden, der negative Spannungen nicht durchlässt. Details sind auf der [Seite von Lothar Miller](#) gut erklärt.

Pegelwandler

Bei der Elektronikentwicklung kann es vorkommen, dass mehrere integrierte Schaltkreise (z.B. intelligenter Lichtsensor, Mikrocontroller, intelligente LED) unterschiedliche Spannungsniveaus benötigen. Dies kann insbesondere beim Datenaustausch zu Problemen führen, wenn logic High in einem bestimmte Spannungsbereich liegen muss. Dieses Problem kann ein Pegelwandler lösen. Der Pegelwandler (auch Logic Level Converter, Level Shifter) ermöglicht die bidirektionale Verbindung von digitalen Anschlüssen unterschiedlicher Spannungsniveaus, z.B. 5 V auf 3,3 V.

Für den Levelconverter kann jeder n-Kanal enhancement MOSFET genutzt werden, dessen Schwellspannung unter $1,8 \dots 2,0 \text{ V}$ liegt. Diese Grenze ist auf den Mindestlogikpegel von $2,0 \text{ V}$ für logisch High zurückzuführen. Der Einfachheit halber werden "logic level enhancement mode MOSFET" eingesetzt, welche gerade für die Logikspannung von $3,3 \text{ V}$ optimiert sind.

Die Funktionsweise ist auf [Wikipedia](#) gut erklärt und kann sich mit der Simulation hergeleitet werden.

Spannungsverdoppler/-invertierer

Als Energieversorgung für Elektronik wird häufig 5 V oder $3,3 \text{ V}$ verwendet. Im folgenden Kapitel werden wir sehen, dass für Operationsverstärkerschaltungen häufig eine bipolare Spannungsversorgung genutzt wird. Um aus einer Versorgung mit 5 V auch -5 V bei geringen Strömen erzeugen zu können, werden häufig [Ladungspumpen](#) genutzt. Eine solche ist rechts in der Simulation zu sehen. Im Oszilloskop (in der Simulation unten) wird die Spannung U_{C1} am Eingangskondensator C1 und U_{C2} am Speicherkondensator C1 angezeigt. Diese Schaltung ist z.B. im IC [ICL7660](#) (Renesas), [LMC7660](#) (TI), [TC7660](#) (Microchip) integriert. Details zur Funktionsweise sind z.B. in [diesem Video](#) zu finden.

Lernfragen:

- In welchem Zustand ist die Spannung U_{C1} gleich 1 V ?
In welchem Zustand ist die Differenz der Spannungen $U_{C2} - U_{C1}$ an den beiden Kondensatoren gleich 1 V ?
- Was passiert, wenn die Spannungsquellen für 0 V und 1 V vertauscht werden?
- Wie lässt sich diese Schaltung statt mit Wechselschaltern mit Dioden realisieren?

Spannungsinvertierer im Mikrocontroller

In manchen Mikrocontrollern wird intern eine negative Spannung (z.B. für Operationsverstärker) benötigt. Da diese Spannung nicht von außen zugeführt wird, muss der Mikrocontroller diese über eine interne Schaltung bereitstellen. In der Simulation rechts ist eine Schaltung dargestellt, die so in einen Mikrocontroller integrierbar ist. Der Ringoszillator generiert dabei ein hochfrequentes Taktsignal, welches eine Inverterstufe (logisches NOT-Gatter) ansteuert. Über die beiden Kondensatoren kann dann die Ladung so heruntergeschaufelt werden, dass der Kondensator am Ausgang eine negative Spannung bereitstellt. Weiterführende Informationen sind in [Wikipedia unter Ladungspumpe](#) und unter "[Inside the 8087's substrate bias circuit](#)" zu finden.

Step-Down-Converter

Bisher wurde eine Spannungserhöhung über das gepulste Laden von Kondensatoren beschrieben. Es gibt auch Anwendungen, bei denen Leistung von einer höheren Spannung auf eine geringere Spannung transferiert werden muss. Ein Beispiel hierbei ist ein System mit einem Mikrocontroller,

welcher $5V$ benötigt um schnell rechnen zu können und einem Sensor, welcher mit $3.3V$ versorgt werden muss. Eine Lösung dafür ist die Verwendung einer Halbbrücke und einem Tiefpassfilter 2. Ordnung (LC-Filter). Diese Schaltung wird Tiefsetzsteller (engl. Step-Down-Converter oder Buck-Converter) genannt. Für die praktische Anwendung gibt es ICs (z.B. die [AP62xxx](#)-Reihe oder [DIO6012B](#)) in denen bereits die Leistungselektronik (Transistoren) mit der Steuerelektronik verbaut ist. Es müssen für eine Anwendung nur noch die Passivkomponenten (Widerstände, Kondensatoren, Induktivitäten) ausgelegt werden.

Lernfragen:

- Warum kann hier nicht einfach ein Spannungsteiler genutzt werden?
- Warum wird kein RC- oder RL-Filter genutzt?

Vierquadrantensteller

Bei vielen Anwendungen müssen Strom und Spannung unabhängig voneinander gesteuert werden. Dies ist beispielsweise bei einem Motor (= ohmsch-induktive Last) der Fall. Dort ist der Strom im wesentlichen proportional zum Drehmoment und die Spannung von der Drehzahl. Sollen hierbei Spannung und Strom bipolar ausgegeben werden (bzw. in der Anwendung: Drehmoment und Drehzahl in beide Richtungen geregelt werden), so bietet sich ein Vierquadrantensteller aus Transistoren an. In modernen integrierten Schaltkreisen sind diese aus MOSFETs aufgebaut, direkt mit dem MOSFET-Treiber versehen und mehrere Vierquadrantensteller nebeneinander zu finden (z.B. dem Schrittmotortreiber [DRV8835](#)). Details sind auf [Wikipedia unter Vierquadrantensteller](#) zu finden.

Rückkoppelschaltungen mit Transistoren

Mit zwei Transistoren kann eine sogenannte **Astabile Kippstufe** erstellt werden (siehe folgende Schaltung). Bei dieser sind zunächst beide Kondensatoren entladen. Um die Schaltung zu verstehen wurde durch den offenen Schalter S die Kopplung beider Teile der Schaltung getrennt. Wird nun die Simulation gestartet, so geschieht diese Abfolge:

1. Es fließt ein Basis-Strom I_B über $Q1$, da U_{BE} im Bereich $0.6V$ liegt.
2. Damit wird $C2$ auf ca. $5V-0.6V$ aufgeladen.
3. In dieser Situation nähert sich die Spannung am Knoten $K2$ $5V$ und am Knoten $K1$ $0V$.
4. $C1$ ist damit auf $5V$ aufgeladen.

Wird nun der Schalter S , dann stellt der Kondensator $C1$ Strom für die Basis von $Q2$ bereit. Damit schaltet $Q2$ durch, womit die Spannung in Knoten $K2$ abrupt fällt. Durch den aufgeladene Kondensator $C2$ wird damit auch die Spannung an der Basis von $Q1$ nach unten gezogen, womit der Transistor $Q1$ öffnet. Damit sind nun die Situationen 1. und 2. in der obigen Abfolge für den Transistor $Q2$ wahr. D.h. die Situation hat sich gerade umgedreht. Da jeweils durch den durchgeschalteten Transistor dessen Kondensator an der Basis entladen wird und der entgegengesetzte aufgeladen wird, wechseln sich die Transistoren beim Durchschalten ab.

Diese eher abstrakte Schaltung hat diverse Anwendungen. Eine besondere ist in der folgenden Simulation dargestellt und wird gelegentlich im Internet referenziert (z.B. auf [Mikrocontroller.net](https://www.mikrocontroller.net)). Hierbei handelt es sich um eine Schaltung, mit welcher per Ultraschallsender und -empfänger der Abstand zu einem Ultraschall-reflektierenden Gegenstand ermittelt werden kann. Auf der linken Seite ist der Ultraschall-Empfänger zu sehen, welcher über einen Schwingkreis repräsentiert werden kann. Gleiches gilt für den Empfänger auf der rechten Seite. Beide Transistoren sind durch einen Kondensator verbunden, dessen eines Potential über ein Potentiometer eingestellt werden kann (siehe auch Slider "Spannungsteiler"). Zunächst scheint die Schaltung nicht vollständig mit der obigen Schaltung übereinzustimmen. Jedoch gibt der Sender auch Energie an den Empfänger und koppelt so mit diesem. Damit wirkt auch wieder eine Gegenkopplung - in der Simulation kann über das Schließen des Schalters \$\$\$ die Kopplung aktiviert werden. Hinweis: Die Kopplung über Luft, Sender und Empfänger sind nur rudimentär umgesetzt (speziell die Übertragung, Dämpfung und die Impedanzen von Sender und Empfänger).

Weiterführendes

realer Aufbau von (Bipolar)Transistoren

Die konzeptionelle Darstellung eines modernen Bipolartransistors ist z.B. in [diesem](#) Skript der University of Tennessee zu sehen. Dort ist in der Skizze eine einzelne Transistorzelle abgebildet, welche durch sog. Trenches (zu deutsch [Graben](#)) abgetrennt ist. Ein Querschnitt eines realen Transistor ist in [diesem](#) Paper des Leibniz Institut zu finden.

Typische Vertreter von Bipolartransistoren sind BC857 (PNP) und BC846 (NPN).

Weitere MOSFET Anwendungen

MOSFETs werden nicht nur zum reinen Schalten von Strömen genutzt. Weitere Anwendungen sind auch:

1. als Anzeige-Element in TFT-Bildschirmen ([TFT ... Thin Film Transistor](#))
2. als Speicherelement z.B. in SD-Karten ([Floating-Gate-Transistor](#), oder auch neue Ansätze, wie [Ferroelectric_Random_Access_Memory](#))
3. als integriertes "Vorschaltelement" für Leistungs-Bipolartransistoren, speziell im [Bipolartransistor_mit_isolierter_Gate-Elektrode](#) (IGBT)
4. als chemischer Sensor für diverse Materialien (siehe [Chemisch_sensitiver_Feldeffekttransistor](#))
5. als Bindeglied zwischen Photonik/Optoelektronik und klassischer Elektronik

Andere Arten von elektronischen Schaltern

Um größere Ströme steuern zu können werden häufig MOSFET und Bipolartransistor kombiniert: der Bipolartransistor kann dabei die großen Ströme schalten und der MOSFET stellt den Steuerstrom für den Bipolartransistor bereit. Prinzipiell ähnelt die Schaltung dann einem Darlingtont transistor, bei dem ein MOSFET einen Bipolartransistor steuert. In der praktischen Umsetzung sind beide Transistoren auf dem gleichen Substrat ineinander verschachtelt. Dieser Transistortyp wird [IGBT](#) genannt. Einige Automobilhersteller nutzen diesen in Elektrofahrzeugen zur Wandlung der Batterie-Gleichspannung in eine Wechselspannung für den Motor. Dazu werden Halbbrücken verwendet; ein Beispiel für eine solche ist die von Bosch entwickelte IGBT-Halbbrücke:

[bosch_automotive_electronics_-_igbt_half_bridge_for_h_ev_inverters.mp4](#)

Neben den IGBTs kommen mit neuen Materialien wie GalliumNitrid und Siliciumcarbid auch neue Komponenten in den Fokus. Dabei wird der MOSFET zum Metall-Halbleiter-Feldeffekttransistor (MESFET) abgewandelt: Bei diesem wird ein leitfähiger Bereich (Kanal) durch eine Sperrschicht eingeschnürt. Die Sperrschicht entsteht hier direkt durch Kontakt des metallischen Gate Anschlusses mit dem Halbleiter. Der Kontakt entspricht gerade einer Schottky-Diode. In der Praxis wird das Konzept zum High-electron-mobility transistor weiterentwickelt, da diese sowohl hohe Spannungsfestigkeit, als auch hohe Stromtragfähigkeit versprechen.

Übungen

Aufgabe 2.8.1: Strom-/Spannungs-/Leistungsbegrenzung

Stellen Sie sich vor, Sie arbeiten in der Firma "Mechatronics and Robotics" und versuchen ein IoT Gerät für Fahrzeuge zu entwickeln.

Dieses Gerät soll die Energie aus einer 12V-Batterie beziehen um zyklisch Informationen über WLAN zu übermitteln. Der WLAN Chip benötigt 3.3V Versorgungsspannung und zieht bis zu 800mA an Strom sobald er Daten überträgt.

Für die Versorgung soll ein Linearregler genutzt werden. Konkret soll ein LM317 Regler verwendet werden. Ein Linearregler agiert als geregelter Widerstand, welcher seinen Spannungsabfall gerade so einregelt, dass eine vorgegebene, konstante Spannung an seinem Ausgang entsteht. Diese Ausgangsspannung kann über einen Spannungsteiler eingestellt werden.

- Analysieren Sie das [LM317 Datenblatt](#) um herauszufinden, ob der LM317 für folgenden Arbeitspunkt geeignet ist:
 - Eingangsspannung $V_{I,max}=14V$,
 - Ausgangsspannung $V_{O}=3.3V$ und
 - Ausgangsstrom $I_O=0.8A$.
- Wenn der Linearregler als Vorwiderstand agiert: wie kann dann die Verlustleistung P_{loss} berechnet werden?
- Durch die Verlustleistung P_{loss} steigt die Temperatur des ICs. Die Verlustleistung wird sich im PN-Übergang generiert. Dadurch entsteht ein Temperaturgefälle T_{jx} zwischen dem Übergang (engl. junction) und der Umgebung. Der IC wird auf eine Platine gelötet, entsprechend ist das Temperaturgefälle T_{jB} zwischen Übergang und der Platine (engl. Board) hier am wichtigsten. Dieses Temperaturgefälle kann wie folgt berechnet werden: $\Delta T_{jB} = T_j - T_B = R_{\theta JB} \cdot P_{loss}$, wobei $R_{\theta JB}$ der thermischen Widerstand (= Hemmung des Wärmeflusses) zwischen PN-Übergang und der Platine darstellt.
 - Suchen Sie die thermischen Informationen des LM317 in im Datenblatt und berechnen Sie die maximale Temperatur des PN-Übergangs T_j , wenn die Platinentemperatur $T_B=30^\circ C$ vorgegeben ist.
 - Welcher Chipgehäusetype (engl. package) des ICs kann genutzt werden, damit die Betriebstemperatur am PN-Übergang T_j nicht über die empfohlenen Betriebsbedingungen (engl. recommended operating condition, siehe Datenblatt) hinausläuft?

Aufgabe 2.10.1: Betafaktor eines BJT

1. Ein Bipolartransistor (engl. bipolar junction transistor, BJT) regelt den Strom durch eine Last. Es ergibt sich ein Kollektorstrom $I_C = 398 \text{ mA}$ und ein Basisstrom $I_B = 2 \text{ mA}$. Welchen Wert hat die Stromverstärkung β ?
2. Ein häufig genutzter Bipolartransistor ist der BC847, welcher von verschiedenen Herstellern gekauft werden kann. Es soll das Datenblatt [BC847 - Nexperia](#) verwendet werden. Was ist der benötigte Basisstrom I_B , wenn ein Kollektorstrom $I_C = 2 \text{ mA}$ über den Transistor fließen soll? Berechnen Sie I_B für alle 3 Arten des BC847 Transistors im Datenblatt.

Aufgabe 2.10.2: Spannungsberechnung

Es soll untenstehende Schaltung (zunächst mit den darin angegebenen Werten) gegeben sein.

1. In Fall 1 ist der Basisstrom mit $I_{B,1} = 50 \mu\text{A}$ und die Stromverstärkung $\beta_1 = 150$ gegeben. Berechnen Sie den Spannungsabfall $U_{L,1}$ an der Last R_L und die Spannung $U_{CE,1}$.
2. Im Fall 2 wird ein Basisstrom $I_{B,2} = 250 \mu\text{A}$ benötigt.
 1. Berechnen Sie dafür als erstes $U_{BE,1}$ in der ersten Situation. U_{BE} wird nun als konstant angenommen ($U_{BE} = U_{BE,1} = U_{BE,2}$).
 2. Berechnen Sie den benötigten Wert für $R_{B,2}$.
 3. Starten Sie die Simulation und setzen Sie R_B zu dem berechneten Wert. Versuchen Sie β_2 zu ermitteln. Warum ist dies nun nicht mehr gleich $\beta_1 = 150$?

Aufgabe 2.10.3: Low Side Switch und High Side Switch

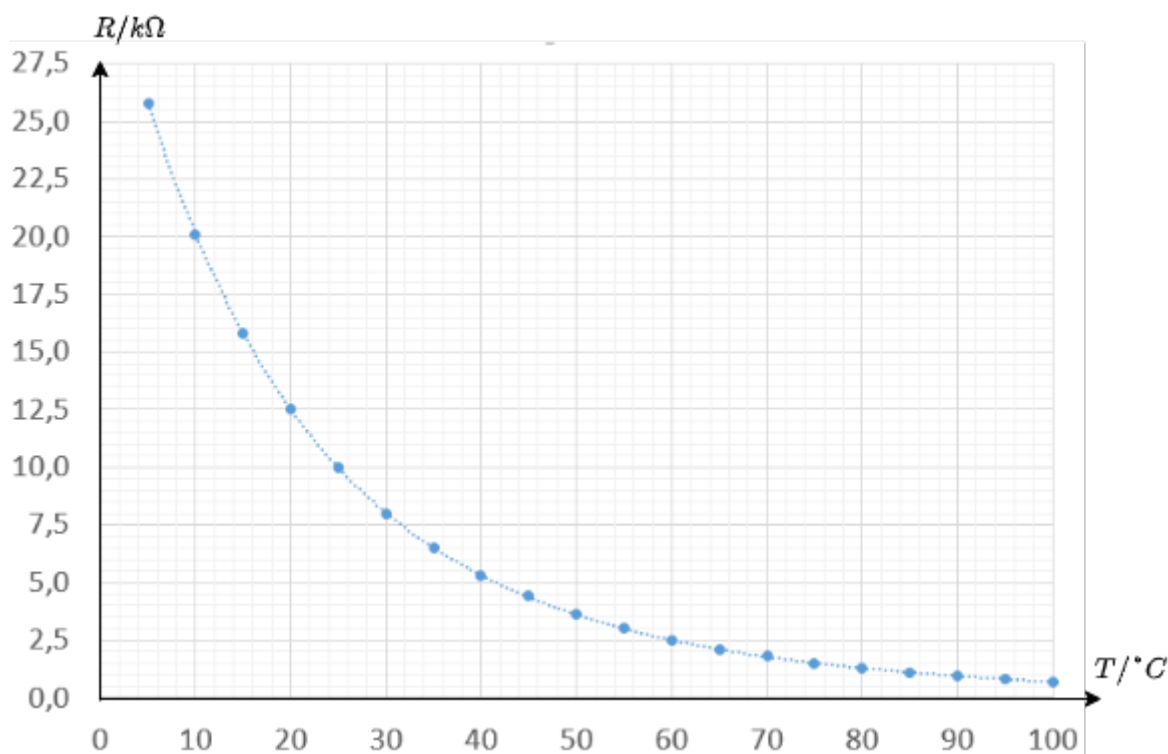
Es sei die Schaltung in der Simulation unten gegeben. Die Transistoren hier werden "High Side Switch" bzw. "Low Side Switch" genannt, abhängig von der Spannung zu welcher diese schalten können. In den dargestellten Schaltungen kann jeder Transistor jeweils den Strom über einen Lastwiderstand von 10Ω steuern. Als Eingangsspannung zur Basis / Gate soll ein logisches Signal mit den Spannungsniveaus von 0V und 5V genutzt werden.

1. Erklären Sie die Vorteile von MOSFET im Vergleich zu Bipolartransistoren anhand dieser Anwendung.
2. Ändern Sie die Spannung V_{CC} von 5V zu 15V durch den Schalter in der unteren linken Ecke. Sind die Transistoren immernoch fähig in allen Konfigurationen zwischen Kurzschluss und offener Leitung hin und her zu schalten?
3. Wie könnte dieses Problem gelöst werden? Versuchen Sie die Bipolarschaltung des Low Side Switch als Treiberschaltung für den FET High Side Switch zu nutzen. Erweitern Sie dazu die Schaltung in der Simulation.

Aufgabe 2.10.4: Einfacher Temperaturdetektor

Es soll die Schaltung unten gegeben sein. R_2 ist ein NTC Widerstand, der als Sensor das Überschreiten einer Grenztemperatur detektierbar machen soll. In der Schaltung kann die Temperatur über den Regler Temperature rechts geändert werden.

1. Als Erstes soll der Reihenwiderstand vor der LED berechnet werden. Dazu kann der Spannungsabfall U_{CE} am Bipolartransistor zunächst vernachlässigt werden. Die LED soll bei 10mA hell leuchten (das Leuchten startet etwa bei 1mA). Die Versorgungsspannung sei $U_S=5.0\text{V}$ und die Kniespannung der LED $U_{LED}=1.7\text{V}$.
 1. Was ist der ideale Wert für R_D ?
 2. In der Simulation ist der Wert nicht korrekt. Welchen Effekt hat dies?
2. Als Zweites soll das System für einen Detektion der Grenztemperatur von $T_0=50^\circ\text{C}$ konzeptioniert werden.
 1. Die $R(T)$ -Kennlinie des NTC R_2 ist im Diagramm unten dargestellt. Was ist der Wert von $R_2(T_0)$?
 2. Der Bipolartransistor soll für $U_{BC}=0.6\text{V}$ voll leitfähig sein. Welchen Wert muss R_1 haben?



Lernfragen

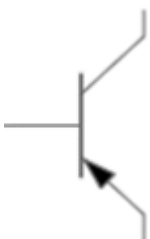
zum Selbststudium

- Beschreiben sie die Funktion eines Transistors
 - Skizzieren Sie den Schichtenaufbau eines Bipolartransistors. Erklären Sie das Durchschalten eines PNP-Bipolartransistors mit Hilfe der gezeichneten Skizze.
 - Zeichnen sie das vereinfachte Dioden-Ersatzschaltbild eines NPN Transistors beschreiben

Sie die Funktionsweise.

- Erklären Sie den Unterschied zwischen einem PNP und NPN Transistor.
 - Zeichnen Sie jeweils eine Schaltung, bei dem der jeweilige Schalter an $U_+ = 5V$ und Masse so angeschlossen ist, dass ein Durchschalten mit einer Spannung zwischen U_+ und Masse an der Basis möglich ist.
 - Benennen Sie die jeweiligen Anschlüsse der Transistoren in der Zeichnung.
 - Welche Spannung muss jeweils an der Basis angelegt werden, damit der Transistor durchschaltet?
 - Wie ist jeweils das Vorzeichen des Steuerstroms zu wählen?
 - In welchem Größenbereich liegt eine typische Stromverstärkung?
- stromgesteuerte und spannungsgesteuerte Transistoren
 - Erläutern Sie den Unterschied zwischen einem stromgesteuerten und einem spannungsgesteuerten Transistor.
 - Welche Transistorart ist stromgesteuert, welche spannungsgesteuert?
 - Zeichnen Sie jeweils ein Schaltzeichen für einen stromgesteuerten und einen spannungsgesteuerten Transistor.
 - Wie ist die Reihenfolge der Dotierung der gezeichneten Transistoren?
- Welche zwei grundlegenden Typen von Transistoren gibt es?
- MOSFET
 - Welche Vorteile hat ein MOSFET gegenüber einem Bipolartransistor?
 - Wie ist ein MOSFET aufgebaut? (Schichtstruktur, Anschlüsse)
- H-Brücke
 - Zeichnen Sie eine H-Brücke mit Schaltern (idealer Schalter), einer ohmsch/induktiven Last und einer externen Spannungsquelle mit V_+ und GND.
 - Wie können die verschiedenen Schalter angesteuert werden, um eine beliebige Spannung zwischen V_+ und V_- an der Last anliegen zu haben? Was ist der Fachausdruck für die Ansteuerungsart?
- Zeichnen Sie das notwendige PWM-Signal, um bei einer Vollbrücke eine sinusförmige Ausgabe zu generieren.
- Verwendungsmöglichkeiten für Transistoren
 - Welche Verwendungsmöglichkeiten gibt es für Transistoren?
 - Zeichnen Sie einen Spannungsverdoppler.
 - Was ist ein Pegelwandler?
 - Warum werden heutzutage bevorzugt Feldeffekt-Transistoren und nicht Bipolartransistoren verwendet?

mit Antworten



Welche der folgenden Aussage(n) ist/sind mit Blick auf das Bild oben richtig?

- Der Transistor hat intern eine npn-Struktur.
- Der Kollektorschluss ist unten.
- Es handelt sich um einen Bipolartransistor.
- Um I_C fließen zu lassen, muss die Spannung U_{BE} positiv werden.

Welche Aussage(n) zur Bipolartransistoren ist/sind korrekt?

- Der Strom I_C bzw. die Spannung U_{BC} regelt den Stromfluss I_B .
- Die Eingangskennlinie eines Bipolartransistors entspricht der einer Diode.
- Nachteil des Bipolartransistors ist der kontinuierlich notwendige Stromfluss, im leitfähigen Zustand.
- VCC steht für Voltage Common Connector.

Welche Aussage(n) zur MOSFETs ist/sind korrekt?

- MOSFET steht für den Aufbau des Feldeffekttransistors aus Metalloxid und Halbleiter.
- Durch die Bodydiode wirkt der MOSFET in eine Richtung wie eine Diode.
- Anreicherungstyp MOSFET sind mit $U_{GS} = 0V$ leitfähig.
- Bei n-Kanal MOSFETs sind Löcher die Strom-führenden Ladungsträger.

Antworten überprüfen

You Scored % - /

Bildreferenzen

Referenzen zu den genutzten Medien

Element	Lizenz	Link
Video: Stromkreiselemente - Dioden und Transistoren - Teil 4	CC-BY (Youtube)	https://www.youtube.com/watch?v=KjyHta5p9WE
figure 4: Funktion des npn-Bipolartransistors	(c) Open Music Lab, mit Genehmigung der Weiterverwendung	Quelle: Mail des Illustrators
figure 5: Funktion des MOSFETs	(c) Open Music Lab, mit Genehmigung der Weiterverwendung	CrowdSupply

¹⁾ In der Praxis wird noch zwischen der Kleinsignal-Stromverstärkung $\beta = h_{fe}$ und Großsignal-Stromverstärkung $\beta = h_{FE}$ unterschieden. Beim Kleinsignalverhalten wird eine relativ kleine Änderung um einen festen Arbeitspunkt (z.B. um bestimmte Werte I_C und U_{CE}) betrachtet. Beim Großsignalverhalten wird eine Änderung zwischen 0 und einem gegebenen Wert betrachtet. Bei nichtlinearen Kenngrößen können sich beide Größen unterscheiden. In diesem Kurs wird nur das Kleinsignalverhalten beschrieben. Das Großsignalverhalten und die Unterscheidung beider Betrachtungen wird in diesem Kurs nicht betrachtet.

^{2), 3)} Bei den Feldeffekt-Transistoren bildet sich zusätzlich ein Kondensator zwischen Source und Drain aus, welcher insbesondere beim schnellen Schalten von Induktivitäten zu Überspannungen am MOSFET führen kann.

From:

<https://wiki.mexle.org/> - **MEXLE Wiki**

Permanent link:

https://wiki.mexle.org/elektronische_schaltungstechnik/2_transistoren?rev=1689494366

Last update: **2023/07/16 09:59**

